**회의록**

|  |  |  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- | --- | --- |
| 회의일시 | 2022년 03월 3일 | 팀명 | 네발로 기어가 | 작성자 | 이선재 |
| 참석자 | 이선재, 홍형락, 장동현 | | | | |

|  |  |
| --- | --- |
| 회의안건 | 1. 구현 내용 구체화  2. Github repository 생성 및 팀원등록  3. 추가적인 비전 |

|  |  |  |
| --- | --- | --- |
| 회의내용 | 내용 | 비고 |
| 각자 원하는 자율주행에 대하여 토론을 하였으며 구현에 대하여 이야기 하였다. 구현을 원하는 자율주행 자동차는 고급화된 영상처리를 통하여 사물을 인식 및 분류하게 할 것이다.  추가적인 비전을 간단하게 이야기 하였으며, edge 컴퓨팅 규현으로 무거운 딥러닝 모델을 굳이 자율주행 자동차가 부담하지 않게 할 것이다. |  |

|  |  |  |
| --- | --- | --- |
| 결정사항 | 내용 | 진행일정 |
| 자율주행 구현 방안(영상처리를 통한 자율주행) | 03/04 ~ |
| 추가적인 비전(Edge computing) | 영상처리 딥러닝 모듈 개발 후 |
| Github repository 생성 및 팀원등록 | 03/04 ~ 03/05 |
|  |  |

|  |  |
| --- | --- |
| 특이사항 | 딥러닝 모듈 개발 경험 x |